### 〔技術賞受賞記念解説〕

# 低雑音化を実現したプローブ・ブリッジ回路一体型 コンパクト熱線風速計

合同会社 Pantec	髙	木	Æ	平*
東京都立大学	稻	澤		歩
東京都立大学	淺	井	雅	人

# Ultralow-Noise Hot-Wire Anemometer with Integrated Probe and Bridge Circuit

\* Shohei TAKAGI, Pantec LLC Ayumu INASAWA, Tokyo Metropolitan University Masahito ASAI, Tokyo Metropolitan University

\*E-mail: pantaka@pantec.tokyo

# 1 はじめに

この度は、表題の技術に対して 2020 年度技術賞をい ただくことになり、受賞者一同この上なく光栄に思いま す.また、乱流遷移や乱流の実験研究に長年携わってき た者として、乱流計測の重要なツールであり続ける熱線 風速計の技術発展に光を当てていただいたことに感謝 いたします.

熱線風速計は、細い金属線をセンサとしてジュール 加熱し、流体から奪われる熱量と流体速度を結びつけ た King の式を用いて流体速度を求める計測器です.こ の計測器は、平均的な流体速度のみならず速度変動に 対して高速応答特性を持つことから、乱流現象を解明 する研究に多く使われています.熱線風速計の動作方 式として、熱線を定電流で加熱する方式と本受賞の対 象となった熱線の動作抵抗を一定に保つ定温度方式が 知られていますが、現在では応答特性に優れた後者が 主流を占めています.以下では、定温度型熱線風速計 (Constant-Temperature Hot-Wire Anemometer)をCTAと 略記します.

CTA の動作原理や動特性はほぼ確立していますが,風 速計の電気雑音,特に高周波帯域の誘導性電磁ノイズや CTA ブリッジ回路固有の雑音評価はまだ十分とは言え ません.本技術では熱線プローブと CTA ブリッジ回路 を一体化することで,電磁ノイズの遮断と回路固有の雑 音特性や速度変動に対する出力の周波数特性(伝達関数)が評価可能になりました.その結果,風速計からの 速度変動出力のダイナミックレンジが一桁改善されま した.この新規技術は特許申請中<sup>1)</sup>です.まず,一体 化に至った経緯と背景を説明します.

#### 2 開発の経緯

# 2.1 小型無人機搭載型 CTA の開発

著者の一人が室蘭工業大学航空宇宙機システム研究セ ンター在職時(2009-2014)に小型無人機に搭載可能な 小型 CTA を開発し、飛行試験も実施しました.熱線風 速計出力は流れの方向を識別できないので, 順流と逆流 を検知する剥離検出センサと剥離を防止する小型小翼列 機構を主翼に同時に搭載しました(詳細は文献<sup>2)</sup>).小 型機のペイロードと搭載容積が極めて小さいことから, (i)小型軽量, (ii) 電源はプロペラ駆動電源 7.4V と共 有,(iii)モータからの電気ノイズの汚染対策の3つの条 件を満たす必要がありました. 従来の汎用 CTA ブリッ ジ回路は、±15 Vの両電源で駆動されていましたが、条 件(ii)は、低電圧かつ片電源動作という前例のない厳し い要求で苦労の連続でした.この条件を克服したのち, 条件(i)はリード線付部品の表面実装小型部品への置 き換えで,条件(iii)は周知の電磁シールドで達成しま した. 搭載した CTA 基板は 40×20×9 mm<sup>3</sup>, 重量は 3.8 gfでした.

# 2.2 高レイノルズ数乱流計測に向けて

壁乱流はレイノルズ数が高くなるにつれて,熱線セン サの空間分解能と高周波帯域における電気雑音の問題 が顕在化します.一般に,センサの長さ*l*と直径*d*との 比*l/d*を200以上に保つことが推奨されており<sup>3)</sup>,空間 分解能を高めるためには自ずと熱線の太さに制限が課 されます.また,空中から飛来する誘導性電磁ノイズは 狭帯域のライン成分で高周波帯域の変動計測には大き な障害となります.*l/d*の問題については後で例を示す こととし,この節では特に CTA の高周波帯域における 電気雑音の評価とその防止対策について解説します.

CTA ブリッジ回路は高周波帯域でライン性の電気雑 音に悩まされます.その由来は,CTA ブリッジ回路に 供給する直流電源線経由で混入したり,あるいは計測で 使う機器類等から放射される誘導性電磁ノイズを熱線 ケーブルが拾うことです.前者は良質な直流電源ない しは電池を使うことで概ね回避できますが,後者は電磁 遮蔽効果が大きい低雑音型の熱線ケーブルを用いても 改善には限界があります.

そこで電磁遮蔽をより完全にするため、熱線ケーブル を限りなく短くして、ケーブルと CTA 回路を電磁遮蔽 効果の大きい金属製の容器に収納する考えが浮上しま した. すなわち, 熱線プローブと CTA ブリッジ回路を 一体化し、金属ケースに収納することです. この一体化 に役立ったのが、無人機搭載型 CTA 回路技術でした. 熱線ケーブルを短くした効果は、電磁ノイズの低減だけ でなく、CTA ブリッジの動特性とその固有の電気雑音 を評価するのに有利に働きました. すなわち, 熱線ケー ブルが短いとそのリアクタンス (Reactance: Inductance + Capacitance)を無視することができるので、CTA ブ リッジ回路の伝達関数は、従来の4次<sup>4)</sup>ないし5次<sup>5)</sup> から2次式にまで単純化され、これによって、後述する CTA ブリッジ回路の伝達関数の重要な3つのパラメー タが簡単な手法により求まり、その結果を用いると CTA ブリッジ回路固有の電気雑音特性を評価できます. そ の結果、ブリッジ出力から電気雑音を差っ引くことが可 能となり、ダイナミックレンジの拡大に繋がるだけでな く、CTA ブリッジ回路の応答特性を評価できることか ら,振幅応答帯域を一桁以上拡張することが可能となり ました の.

次に、本技術賞の対象となった熱線プローブと CTA ブリッジ回路が一体化したシステムの紹介、それに続い て CTA ブリッジ回路の伝達関数の導出とその3つのパ ラメータの決定法について述べます.

## 3 熱線プローブと CTA ブリッジ回路の一体化

熱線プローブと CTA ブリッジ回路を一体化した風速 計の外観を図1に示します.図1aは Tube 型と呼んでい



図 1 コンパクト熱線風速計の外観. a; Tube 型, b; Slim 型, c; 内臓ブリッジ回路 (Slim 型).

る風速計で,熱線プローブを支える外径 6mm のステン レスサポート管に CTA ブリッジ回路(基板長 100 mm) が収納され,直流電源入力,矩形波入力,ブリッジ出力 が下流端からのケーブルを通じてなされます.矩形波 応答は管に開けられた微細孔から必要に応じて調整し ますが,基本設計は初心者を念頭に置いて無調整を謳っ ています.図 lbは Slim 型で外径 6 mm のサポート下流 端に断面 14 mm 角で長さ 130 mm のステンレス製小箱 に CTA ブリッジ回路基板(図 1c)を収納し,加熱比設 定や内臓矩形波で応答調整できます.箱の下流端のソ ケットにより入出力線が着脱できます.標準の熱線プ ローブはセラミック製ですが,高電圧を扱うプラズマア クチュエータ等の実験にはステンス管のプローブも用 意してあります.詳細は合同会社 Pantec のホームペー ジ<sup>7)</sup>を参照ください.

## 4 CTA ブリッジ回路の静的・動的応答特性

#### 4.1 CTA ブリッジの静的応答特性

図2は、単純化した CTA の基本回路で、熱線センサ を含んだ Wheatstone ブリッジ、利得 *A* を持つサーボア ンプ(演算増幅器)およびサーボアンプのゼロ点電圧 (Δ*E*)調節用の可変抵抗器で構成されています. また、 ブリッジに外部信号 *e*<sub>t</sub> として矩形波や白色雑音等を 1 つの抵抗を介して注入すると、ブリッジの応答特性を評 価することができます. 一様な流れの中の熱線を含む Wheatstone ブリッジの静的平衡式を導いてみましょう.

式 (1) に見られるように, 熱平衡に達した熱線は理想 的な平衡状態 ( $\tilde{R}_W = R_A R_C / R_B$ )から  $\Delta R_W$ だけ小 さな抵抗値にずれますが, アンプの利得 Aを十分大き く設定すればこのずれを小さく抑えることができます (式 (2)).ここで,  $\Delta R_W$ は不平衡抵抗と呼ばれ,その 符号は負で,  $\Delta E$  とブリッジ出力電圧  $E_o$ の関数です.  $\Delta R_W$ が負,すなわち  $\Delta E$  が負の場合,後述するように CTA ブリッジ回路 (負帰還) は微小な速度変動に対し



図2 単純化した CTA ブリッジ回路.

て発散するため、サーボアンプのゼロ点調整機能 (式 (3))を用いて  $\Delta E > 0$  となるよう調整し、定温度の安 定動作を実現します.

$$R_W = \frac{R_A R_C}{R_B} + \Delta R_W = \tilde{R}_W + \Delta R_W \tag{1}$$

$$\Delta R_W = -\frac{(R_A + R_W)(R_B + R_C)}{AR_B} \left(1 + A\frac{\Delta E}{E_o}\right) \tag{2}$$

$$I = \frac{E_o}{R_A + R_W} = -\frac{A(E_i + \Delta E)}{R_A + R_W}$$
(3)

## 4.2 CTA ブリッジの動的応答特性

次に,流れの微小変動 ( $\propto \exp(j\omega t)$ ) に対する CTA ブリッジ回路の応答特性について調べます.小文字は 図 2 における変数の (時間) 変動成分を表すものとしま す.図 2 のようなサーボアンプが一段の負帰還回路で は,アンプの入出力は利得 *A* を持つアンプの一次遅れ 定数を  $\mu$  (= Constant/*A*) とすると,

$$e_o = \frac{Ae_i}{1+j\omega\mu} \qquad (j=\sqrt{-1}) \tag{4}$$

で表され,アンプの差動入力について微小変動の二次の 項を省略し, *e*<sub>t</sub> を微小な外部入力とすれば,

$$e_i = Ir_w + \Delta R_W i + e_t \tag{5}$$

となります.また,流体温度が一定の流れの中における 熱線の熱平衡式は,センサの熱時定数を*M*とすれば, 微小変動に対して一次遅れの応答をするので,

$$r_W \left( 1 + j\omega M \right) = \left( \frac{\partial R_W}{\partial I} \right)_U i + \left( \frac{\partial R_W}{\partial U} \right)_I u \qquad (6)$$

と表せます<sup>6)</sup>. 式 (4)–(6) より, $e_o = iR_W$ の関係を使 えば,以下の関係式を導くことができます.

$$e_{o}(t) = \frac{1}{K + K\delta + 1} \times \frac{K \left(\frac{\partial E_{o}}{\partial U}\right)_{R_{W}} u - A \left(1 + j\omega M\right) e_{t}}{1 + 2\zeta \left(j\omega/\omega_{r}\right) + \left(j\omega/\omega_{r}\right)^{2}} \quad (7)$$



図 3 矩形波注入に対する CTA ブリッジ応答(実線は理論曲線). ∘, *U* = 4 m/s; ◇, *U* = 12 m/s; ▷, *U* = 20 m/s. ζ は *U* = 20 m/s において 0.75 に設定.

ただし,

$$\omega_r^2 = \frac{K(1+\delta)+1}{\mu M} \tag{8}$$

$$2\zeta = \frac{1 + K\delta + \mu/M}{\mu\omega_r} \tag{9}$$

ここで、 $\delta = (\Delta R_W / \tilde{I}) / (\partial R_W / \partial \tilde{I})_U$ および  $K = A\tilde{I} (\partial R_W / \partial \tilde{I})_U / (\tilde{R}_W + R_A)$ は、それぞれ直流的不平 衡数、直流帰還率と呼ばれています.また、 $R_W$ を一 定に保つ定温度動作では、 $(\partial E_o / \partial U)_{R_W} = -(\tilde{R}_W + R_A) (\partial R_W / \partial U)_I / (\partial R_W / \partial I)_U$ です.

外部信号入力信号がない $e_t = 0$ の場合,式(7)の左辺 は速度変動uに対して $\omega_r$ の遮断周波数を持つ2次の低 域通過フィルタ特性を持ちます.このフィルタの振幅特 性を支配する減衰係数 $\zeta$ は不平衡抵抗 $\Delta R_W$ を含んだ 直流的不平衡定数 $\delta$ の関数であり,CTAブリッジ回路 の安定動作に直接関与することから次節で詳説します.

# 4.3 CTA ブリッジ回路に矩形波注入

熱線が微小速度変動 u の流れの中に置かれ, u の振幅が外部入力信号  $e_t$  より無視できる程度に小さい場合には,式(7)において,u = 0としても差し支えないでしょう.この条件で,時間 t < 0 のとき  $e_t = 0$ で,  $t \ge 0$ で  $e_t = 1$ の Heaviside ステップ関数が入力された時のCTA 出力を Laplace 変換すると

$$\hat{e}_o(s) = -\frac{1}{\mu} \left[ \frac{s + 1/M}{s \left( s^2 + 2\zeta \omega_r s + \omega_r^2 \right)} \right] \tag{10}$$

となり,式(10)を逆 Laplace 変換し実部をとると,

$$e_o(t) = -\frac{T_r^2}{\mu M} \left[ 1 + e^{-\frac{\zeta t}{T_r}} \left( -\cos\frac{t\sqrt{1-\zeta^2}}{T_r} -\frac{\zeta}{\sqrt{1-\zeta^2}}\sin\frac{t\sqrt{1-\zeta^2}}{T_r} +\frac{M}{T_r}\frac{1}{\sqrt{1-\zeta^2}}\sin\frac{t\sqrt{1-\zeta^2}}{T_r} \right) \right]$$
(11)



図4 et として白色雑音を入力した時のブリッジ出力のパワー スペクトル (----) と式 (7) (----) との比較.速度変 動パワーで比較.

となります. ここで,  $T_r = 1/\omega_r$ です. 式 (11) で注目 すべき点が2つあります.まず,指数関数の冪(が負の 時,解は時間的に発散するので,R<sub>W</sub>を一定に保つ定温 度動作は実現されず回路は発散します. 前出の式(9)の 分子の中で  $\mu/M \approx 0.001$  であることから定温度動作を 実現するためには、 $K\delta + 1 > 0$ の条件が必須となりま す. この条件は式(2)と(9)で示されているように、ゼ ロ点調整機能を使って、 $\Delta E > 0$ とすればよいことがわ かります. もう1つは, 最終項の係数 M/T<sub>r</sub> は 50-100 であり,他の項に比べて突出して大きいことです.こ のため、矩形波入力試験では他の項は省略され、この 突出項だけが実測応答波形と比較され減衰係数くが調 整されているのが実情です.しかし、式(11)に含まれ る 3 つの変数, M,  $\zeta$  および  $T_r$  は, 応答波形にベスト フィットさせることで精度よく求めることができます. このようにして求めた3変数の速度依存性については 既報<sup>6</sup>に譲りますが、風速に対する応答波形の一例を 図3に示します.風速20m/sで減衰係数(を設定した 状態で風速を 12 m/s, 8 m/s に下げると、応答波形の回 復に時間がかかるようになり,風速計の応答特性は劣化 します.これは、 $\Delta E$ (サーボアンプ・ゼロ点電圧)が 一定のまま、ブリッジ出力電圧 E. が減少するためで、 式(2)と(9)からくは増加し、式(7)から変動に対する 応答特性は低下します.

以上のカーブフィッティング法で得られた3つの変数の妥当性を確認するために $e_t$ として矩形波に代えて白色雑音を入力し,ブリッジ出力をスペクトル解析した結果を図4に示します.300 Hz 以下の成分は風洞気流に残留する速度変動で,これより高い周波数帯にみられる盛り上がりは注入した白色雑音によるものです.破線は図3で得られた3つの変数を代入した式(7)において,u=0として振幅分布を示したもので,最大値を実測値に一致させています.この比較より,カーブフィッティング法の妥当性を確認できます.ただし,100 kHz



図 5 外部入力のないブリッジ出力のパワースペクトル(――) およびサーボアンプ雑音(----)を差し引いたスペク トル (……). 速度変動パワーで比較.

以上でのずれは計測においてエイリアシング防止で用い た低域通過フィルタによるものです、なお、 $\omega_r$ における 振幅と低周波の振幅比の平方根は、ほぼ  $M/T_r = M\omega_r$ になることは式 (7) から明らかです.

次に、熱線を風速 20 m/s の一様な流れの中に置いた まま,外部からの入力信号がない条件 ( $e_t = 0$ ) で,ブ リッジ出力をスペクトル解析した結果を図5に示しま す.1kHzより低周波成分は風洞気流変動ですが、およ そ 30 kHz を中心とした山状の盛り上がりは CTA ブリッ ジ回路固有の電気雑音に由来してます. すなわち, 外部 信号入力はないが, サーボアンプ入力部の固有雑音があ たかも白色雑音のように振る舞っているように見えま す. ここで注目すべき点は, 速度変動が極めて小さい1 kHz 以上の周波数帯域にはライン性の電気ノイズが皆 無であり,ほぼ完全な電磁遮蔽が達成されていることで す. 破線は、本 CTA で採用したサーボアンプの入力雑 音スペクトル(カタログで公開)と式(7)の振幅との積 で、1 kHz 以上の周波数帯域で黒の実測分布とよく一致 しています. このように、矩形波入力の応答波形に解析 解をベストフィットさせることで得られた式(7)の3つ の変数によって、流れの中で動作している CTA 固有の 電気雑音の評価ができたことになります. これにより, 実測値から風速計固有の電気雑音を差し引くことが可 能になり、図5の点線で示すように、CTAの計測周波 数帯域は1kHzから3kHzまで拡張され、ダイナミッ クレンジも1桁向上します.

CTA 風速計の応答限界の目安は通常  $f_r$  (=  $\omega_r/(2\pi)$ ) ですが、本 CTA のように式 (7) の伝達関数が完全に求 まっていれば、スペクトル解析した各成分に伝達関数の 逆数を掛けることで収録波形の有効な周波数帯域まで 拡張できます (図 5 では 250 kHz まで).

#### 4.4 更なる CTA 回路の低雑音化

センサと CTA 回路を一体化することで, CTA 固有の 電気雑音評価とほぼ完全な電磁遮蔽が可能となったこ



図 6 本 CTA (Pantec Slim, ——) と市販の最高性能 CTA (Dantec Streamline Pro, ——) で計測された風洞残留乱 れのパワースペクトルの比較.



図7 Re = 77における円柱後流の煙による可視化.  $U_{\infty} = 3.8$  m/s, 円柱直径 D = 0.3 mm. 円柱の両脇に直角に円柱 を挿入して後流の二次元性を確保.

から、もう一歩低雑音化を進めました.具体的には、こ れまで用いていた片電源動作のサーボアンプを、市販 オペアンプの中で最も低雑音化が達成されかつ高速応 答の AD797 に置換しました. このアンプは両電源仕様 ですが、工夫により基板サイズを変えることなく実装 できました. 風速 8 m/s の一様流中に置かれた CTA ブ リッジ出力をスペクトル解析した結果を図6に示しま す. 400-500 Hz より低周波変動は気流の残留変動で、そ れより高周波帯域 ( $f \sim 30 \text{ kHz}$ )の盛り上がりは CTA 固有の電気雑音に由来します. 高周波帯域には全くラ イン状の雑音成分は観測されず電磁シールドは完全に 達成されています. また, 図には市販されている低雑音 型汎用 CTA (Dantec Streamline Pro) での計測結果も比 較のため表示しています.盛り上がった高周波帯の電 気雑音レベルは本 CTA と同程度ですが、熱線ケーブル 長4mの市販 CTA では多数のライン状の雑音成分が重 畳しています.

## 5 低雑音 CTA を用いた実験例

この低雑音熱線風速計を用いた流体力学実験の実施 例<sup>8)</sup>として, *Re* = 77の円柱後流のカルマン渦列(図



図 8 円柱下流 (*x*/*D*, *y*/*D*) = (8.5, 1.5) におけるカルマン渦 列 (*Re* = 77, *U*<sub>∞</sub> = 3.8 m/s)の速度変動のパワースペ クトル.

7)の速度変動計測を紹介します.計測されたこのカル マン渦列の速度変動スペクトルを図8に示します.計 測は円柱直径(D=3mm)の8.5倍下流の剪断層内で なされています. 200 Hz より低い成分は風洞乱れに起 因する変動で、それより高い周波数帯にはライン状の電 気雑音は全く観察されず,狭帯域のカルマン渦列の基本 波(1.9 kHz)から第7高調波(13.3 kHz)までしっか りと計測されているのがわかります. 図9には、基本 波から第6高調波までの振幅(実効値)分布を示して います. 高周波域まで電気雑音を低減した本 CTA によ り、一様流速度の 0.1%以下の最大振幅の高次高調波成 分の分布まで見事に計測できることがわかります. な お, 第6高調波(11.4 kHz)の分布には, 前述のサーボ アンプ雑音(図8のスペクトルにおける盛り上がり)の 影響が僅かに見られますが、 |y/D| > 2 の分布の値から 評価すると、そのレベルは 0.01%程度です.

この実験ではまた、乱流計測において問題となる熱 線センサのアスペクト比 l/d の影響について高精度な 実験データが得られています. 乱流計測における 1/d の制約は、センサの空間分解能とは別の規範であって、 1/d が 200 より小さくなると、センサからその保持部へ の熱伝導による応答特性への影響が無視できなくなり、 乱流強度の計測値が小さく評価されると言われていて, l/d > 200が広く推奨されています<sup>3)</sup>. しかしながら, センサ保持部への熱伝導による応答特性の変化以外に も、センサの方向特性、プローブと流れの干渉、さらに CTA の伝達関数に対する減衰係数 (の影響なども計測 値に影響を与える可能性があり、最近の関連研究<sup>9,10)</sup>に おいても, *l/d* < 200 の CTA の応答特性に対するセン サ保持部への熱伝導効果ついての説明は十分とは言え ません. そこで、プローブの幾何学形状を可能な限り 揃え(センサ径  $d = 5 \mu m$ ,保持針の直径と間隔は 0.3 mm および 5 mm), センサ受感部以外は銅メッキを施



図 9 *l/d* = 80 と 200 のプローブで計測されたたカルマン渦 列の基本波 *u*<sub>1</sub> (図 **a**) から第 6 高調波 *u*<sub>6</sub> (図 **f**) までの 振幅 *y* 分布の比較 (*x/D* = 8.5 位置). センサアスペク ト比 *l/d* = 200 (○) と 80 (◇) で計測.

し、メッキ部を支持針にハンダ付けして *l/d* = 80, 120, 150, 200 の 4 プローブを準備しました. CTA の減衰係 数 ζ は全て 0.7 に揃え,その結果,伝達関数(式(7))は 6 kHz まではほとんど完全にフラットです.センサの空 間分解能や方向特性の寄与は、二次元カルマン渦列を計 測対象とすることにより無視することができます.

図9に, l/d = 80の熱線センサで計測した第6高調 波成分までの振幅分布を通常のl/d = 200のセンサでの 計測結果と比較していますが,両者の違いは,第5お よび第6高調波成分が|y/D| > 2の範囲を除き,ほと んど見分けられない程度です.なお,第5および第6 高調波成分に対する|y/D| > 2の範囲での振幅増加は, l/dの減少につれて S/N 比が劣化するためです.基本波 (1.9kHz),第2高調波(3.8 kHz)および第3高調波(5.7 kHz)の最大実効値を比較すると,l/d = 120までは,計 測値の低下はほとんど見られず,センサ保持部への熱伝 導効果による乱流強度の計測値の低下は,従来言われて いたものよりかなり小さく,l/d = 80でも2.5%程度で す.詳細な結果は論文<sup>8)</sup>を参照ください.

# 6 むすび

熱線プローブと CTA ブリッジ回路をコンパクトに一体化し,電磁シールド対策を施すことでライン状の電磁 ノイズを大きく低減させることができました.また,セ ンサケーブルを短くすることで速度変動に対する CTA ブリッジ回路の伝達関数が矩形波注入と応答波形に解析 解をベストフィッティングさせることで求まりました. この結果を使って, CTA ブリッジ回路固有の電気雑音 が解析的に求まり, CTA 出力から電気雑音を除去する ことで,出力のダイナミックレンジが一桁改善されて, 世界トップクラスの性能が実現されました.

Re = 77の二次元カルマン渦列の第6高調波までの速 度成分の計測結果から低雑音 CTA の性能をご理解いた だけたと思います.また、この新規技術を用いた最新 の研究として、熱線センサ長lと直径dのアスペクト比 l/dに課されている条件( $l/d \ge 200$ )を再評価する研究 に適用した例を紹介しました.

最後に,熱線プローブと CTA ブリッジ回路を一体化 した超低雑音の風速計は壁乱流研究に限らず,小型軽量 で可搬性・搭載性にも優れているので様々な流体分野の 研究や計測に貢献できるものと期待しています.

#### 引用文献

- 高木正平, 稲澤歩, 淺井雅人: 熱式流速計, 特願 2019– 205548.
- Takagi, S., and Ueda, Y.: Active control of flow separation on an airfoil wing with the use of a row of vortex generators, *Proc.14th Asian Cong. Fluid Mech.*, Hanoi and Halong, (2013).
- Ligrani, P. M., Bradshaw, P.: Spatial resolution and measurement of turbulence in the viscous sublayer using subminiature hot-wire probe, *Exp. Fluids* 5 (1987) 407–417.
- 4) 西岡通男, 熱線風速計 (4), 流れの計測 3 (2) (1985) 24-34.
- Bonnet, J. P., Roqueforte, T. A.: Determination and optimization of frequency response of constant temperature hot-wire anemometers in supersonic flows, *Rev. Sci. Instrum.* 51(2), (1980) 234–239.
- Inasawa A., Takagi S., Asai M.: Improvement of signal-to-noise ratio of the constant-temperature hotwire anemometer using transfer function. *Meas. Sci. Tech.* 31(5) (2020) 055302.
- 7) 合同会社 Pantec ホームページ: https://pantec.tokyo.
- Inasawa A., Takagi S. and Asai M.: Experimental investigation of the effects of length-to-diameter ratio of hot-wire sensor on the dynamic response to velocity fluctuations. *Exp. Fluids* 62 (2021) 92.
- 9) Hutchins N., Monty J. P., Hultmark M., Smits A. J., A direct measure of the frequency response of hotwire anemometers: temporal resolution issues in wallbounded turbulence, *Exp. Fluids* 56 (2015) 18.
- Samie, M., Hutchins, N. and Marusic, I., Revisiting end conduction effects in constant temperature hotwire anemometry, *Exp. Fluids* 59(9) (2018) 133.